

Nyt fra JVL

En nyhedsoversigt fra JVL Industri Elektronik

Maj 1997

Klimatests og computerstyret afprøvning

JVL sikrer kvaliteten med systematiske afprøvningsprocedurer

For at sikre at vores kunder får et produkt der fungerer uden fejl i mange år, har vi nu forbedret vores afprøvningsfaciliteter, dels med computer-styrede afprøvningsstansede og dels med et klimaskab.

Computerafprøvningen omfatter alle print og færdige enheder. Først selve printet og senere, efter en klimatest, den samlede styring. Her checkes alle relevante strømme og spændinger, alle ind- og udgangsniveauer og funktioner, motorfunktionerne og den korrekte positionering med tilkoblet motor.

Udvalgte print og alle print med større kompleksitet bliver inden samlingen i den færdige enhed



stresses testet i klimaskab i 24 timer. Det giver stor sikkerhed for at finde printfejl, dårlige lodninger og defekte komponenter.

Den samlede styring undergår først en hurtig funktionstest, og derefter den endelige stress-test hvor temperaturen veksler mellem



-10 og +50° C i 48 timer.

Til slut afprøves styringen igen i en endelig computertest hvor alle funktioner igen testes.

Vi er hermed sikre på at vi kan leve op til de høje kvalitetskrav som vi stillede allerede ved udformningen af konstruktionerne.

Special-udviklede ventilstyringer

Svensk firma får udviklet stepmotorstyringer hos JVL

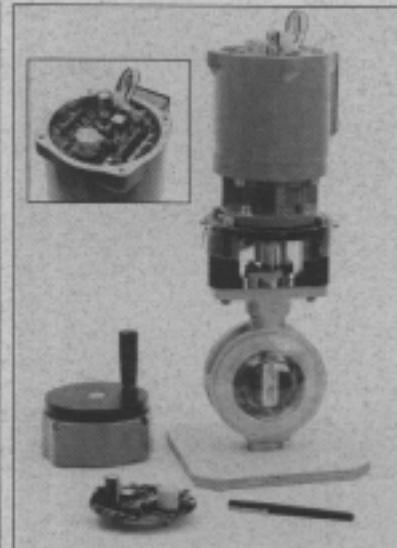
JVL Industri Elektronik A/S har for nyligt afsluttet udviklingen af en stepmotorstyring specielt udviklet til en helt nykonstrueret og patenteret type reguleringsventil. Denne servoventil, som finder anvendelse til regulering af vædsker og gasser i processtekniske anlæg, er udviklet af den svenske ingenier og oplænder Gustav Rennerfelt. Servoventilen produceres i Roslagsverkstäderna i Hallstavik udenfor Norrtälje, hvor der er investeret 8 millioner kroner i nye produktionsfaciliteter til dette formål og allerede skabt 10 nye arbejdspladser.

Den nye servoventil går under navnet System Oden. Den benytter, uddover stepmotorstyringen og en stepmotor, et unikt, meget kompakt og slørfrift gear med stor udveksling der styrer selve ventilens åbning. En hermetisk tæt ventil er også blevet udviklet og patenteret. Det maksimale moment er 220 Nm og vægten er kun 8 kg. Til sammenligning vejer en tilsvarende pneumatisk styret

ventil 16 kg og en sædvanlig elektrisk styret ventil 25-40 kg. Yderligere er den nye servoventil langt billigere i drift og har meget færre antal bevægelige dele, hvilket er med til at sikre stor driftssikkerhed og en lang levetid. To andre typer på 50 og 500 Nm er under udvikling.

Stepmotorstyringen er opbygget som en meget kompakt enhed med en mekanisk opbygning så den kan monteres direkte over motoren i ventilens støttehus.

Der er anvendt 4-lags print og den nyeste generation Power MosFet's i drivertrinnet. Dette sikrer så lav varmeudvikling at egentlige køleflinner er unødvendige og køling kan ske via en del af det trykte kredsleb. Motorpositionen styres af et indgangssignal på 4-20mA. En tilsvarende udgang gør det muligt at aflæse ventilens position. Opsætning af bevægelseshastighed, acceleration, drejningsmoment og hysterese sker via et kompakt



RS232 interface ved hjælp af et Windows-program udviklet af JVL. Driveren yder 6,8A pr. fase ved nominelt 24V. Da styringen skal kunne arbejde under et stort temperaturområde fra -25 til +60°C, er der taget specielt hensyn hertil ved valg af de komponenter der er anvendt.

Ventilerne forhandles i Norden af Tillquist Process AB.

Computerstyret kamera-robot bruger JVL Step- og servomotorstyringer

SFX, Motion Control Animation udføres med dansk specialbygget kamera-robot

Det danske firma CMC, har igennem mange år samlet viden og ekspertise fra Allan O. Lückows mangfoldige rejser til USA og England omkring optagelse af animerede film med specialbyggede, motorstyrede kameraopstillinger.

Princippet i denne optagelsesteknik, der benyttes meget til bl.a. dukke- og reklamefilm, er at filmkameraets position computerstyres i forhold til objektet der skal filmes, og at der på forskellige måder tages enkeltbilleder i hver enkelt position. Herved kan der skabes indtryk af at optagelsen er foregået i real-time, når den færdige film vises. Kameraet er monteret på en robot, hvor motorer styrer alle bevægelser. Motorerne styres via drivere fra en computer med specialprogrammer til dette formål.

Udover at flytte kameraet mellem hvert billede styres belysningen også fra computeren, ligesom også objekter på Model Movers kan være bevægelige, styret med motorer og drivere af den samme computer.

JVL Industri Elektronik A/S har igennem årene bidraget til udvikling af sådanne kamera-robotter hos CMC med vor ekspertise indenfor motorstyring og med leverancer af steppmotorer, gear og drivere.

CMC's nyeste kamera-robot styres således af i alt 10 steppmotorer med tilhørende drivere SMD40. En stor AC-servo motor med tilhørende driver fra Yaskawa, også leveret af JVL, sørger for robottens frem- og tilbage-bevægelse på førings-skinner.

De 10 steppmotorer styrer:

- 1) Dolly frem/tilbage
- 2) Kamera-armens rotation
- 3) Kamera-armen Op - Ned
- 4) Kamera Pan, Roll: vertikalt, rotation, horizontalt
- 5) Zoom og "Fixed Nodal Point" fokusering
- 6) Kameramotor
- 7) Diverse "Modelmovers" der bevæger objekter

Driverne styres fra en kraftig PC med step- og retningssignaler. Programmet er RTMC-48 (Real Time Motion Control) fra Kuper

Controls, som kan styre op til 48 motorer foruden tænd- og sluk funktioner. Hele tidsforløbet i sådanne optagelser kan f.eks. styres efter en SMPTE tidskode der sikrer fuldstændig synkronisering af lyd-, billed- og videosignalet

Selv kameret er et meget



Styringsconsol med computer og steppmotor-drivere

fornemt Mitchell Fries kamera, et ældre Mitchell kamera, der er fundet særligt velegnet til Motion Control Animation, ombygget til dette specielle formål af Fries Engineering i Hollywood, USA.

Udover at kunne gennemkøre et forud indprogrammeret bevægelses- og lyssætnings-forløb kan computeren også registrere et manuelt gennemkort bevægelses-forløb. Dette er opnået ved at udstyre alle de pågældende steppmotorer med en enkoder der kan

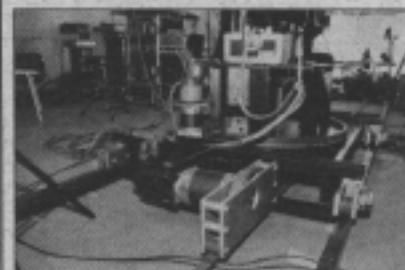


Kamerarobotten i et atelier mellem optagelser til LEGO kampagne 1997

sende nøjagtige positionerings-data til computeren, når kameraet flyttes manuelt. Når forløbet er registreret i computeren kan det gentages fuldstændigt nøjagtigt under en efterfølgende optagelse.

Allan O. Lückow fremhæver, at indtil nu, er steppmotoren servomotoren overlegen til disse anvendelser på grund af den meget store gentagelses-nøjagtighed der kræves i tidsdomænet. Positionen af kameraet skal være uhyre præcis i netop det øjeblik hvor billedet tages selvom det foregår ved forskellige hastigheder. Yderligere er det selvfølgelig vigtigt at kameraet ikke ryster under optagelsen, hvorfor der er arbejdet meget med at fjerne uønskede resonanser så konstruktionen er tilpas stiv, men alligevel mekanisk dæmpet. Brugen af ministepdrivere med et stort antal step pr. omdrejning har også hjulpet til at undgå resonans-problemer.

Til overførelse af motorbevægelser er der anvendt både tandremme, gear og kædedrev, afhængigt af hvad der var mest velegnet til de enkelte funktioner. Overalt er der anvendt meget fine lejer med et minimum af slør.



Servomotoren til bevægelse af robotten på dens skinner

Denne anvendelse af steppmotorer og styringer fra JVL synes vi er endnu en god illustration af en af de mange anvendelses-muligheder hvor der stilles meget store krav til nøjagtigheden. Allan O. Lückow fremhæver at han valgte JVL som leverandør bl.a. på grund af den gode tekniske support han kunne få gennem hele udviklingsforløbet.

For yderligere info. om JVL's Ministepdrivere - kryds nr. 1 på svartorkortet

Steppermotorstyring til CNC-maskiner

Firmaet Systec introducerer ny motorstyring med tilhørende software

Firmaet Systec, der i Danmark forhandles af JVL Industri Elektronik A/S, tilbyder nu en helt ny steppermotorstyring med tilhørende software, MCM-Step 312, med fuldstændig CNC-funktionalitet. Den integrerede PC-styrede brugerflade er baseret på industrielle bearbejdnings-rutiner og er dermed uhyre velegnet til alle CNC-opgaver. Grundlaget herfor er DIN 66025.

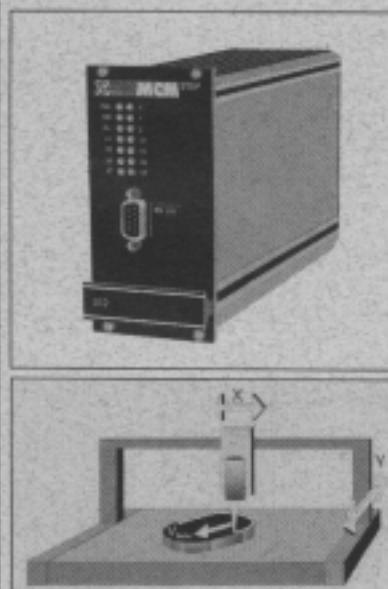
Komplekse geometriske strukturer kan fremstilles, enten ud fra tegninger eller med det tilhørende programmerings-software. Windows brugerfladen er tilpasset drifttekniske anvendelser og opfylder ethvert krav der kan stilles indenfor området. Systemet kan også kobles op i netværk.

Den 3-aksede styring, der leveres i 19" rack kassette, beregner alle bane-data punktvis. Der optræder derfor ingen trinvise eller vibrerende bevægelser under gennemkørsel af banen. Polygonbevægelser gennemkøres lynhurtigt, kun ved begyndelsen bliver der accelereret, og ved slutningen bremset ned. MCM-Step 312 er ideelt egnet til hejdynamisk baneinterpolation, som der er behov for det i plottere, fræse- og gravérmaskiner, såvel som i laser-, vandstråle- og plastskærermaskiner. Takket være den konstante banehastighed er MCM-Step 312 også særdeles velegnet til

systemer til limpåføring.

Styringen er forsynet med 8 indgange og 8 udgange for tilslutning af endestop-afbrydere, afstandsfejere og andre følere og aktuatorer på den pågældende maskine. Den fremstår som et helt selvstændigt, uafhængigt og kompakt styrings-system. En inkrementalindgang sørger for at systemet også kan anvendes på gevindskæremaskiner. Via en analog udgang kan f.eks. omræjningstallet for en spindel indstilles.

Ældre fræse- og drejeautomater



med steppermotorer kan med fordel moderniseres med MCM-Step 312 og det nyudviklede software.

MCM-Step 312 kan uden problemer tilkobles JVL's program af Step-DC- og AC-Servo motordrivere såvel som til Yaskawas program af AC-Servodrivere. Derved kan JVL levere den komplette motorstyring til CNC-maskiner.

For yderligere info. om Systec's MCM 312 styring, kryds nr. 2 på svartekortet

Ny salgsingenier



Den 1 maj begynder Mads Siggaard sit arbejde som salgsingenier hos JVL. Mads Siggaard er uddannet som civilingenier, maskinretningen, og har senest arbejdet i 5 år med motorstyringer hos Allian-Bradley (Rockwell). Hos JVL vil hans arbejdsområde blive alle former for eksisterende salgsarbejde, inklusive kurser, gå-hjem-møder, kundeprojekter, beregning, tilbudsgivning, indkøring af systemer m.m., både på det danske marked og eksportmarkederne. Vi tror at vores kunder vil få stor glæde af Mads Siggaards erfaring.

JVL styrker salgsfunktionen

Som det kan ses ovenfor har JVL styrket sin salgsindsats ved ansættelse af endnu en salgsmedarbejder.

Vi ønsker hermed at kunne betjene vores kunder endnu bedre med vejledning, kurser og rådgivning til at finde den rigtige løsning til en styringsopgave.

Det stigende antal forespørgsler vi har fra udlandet, gør det også nødvendigt at kunne deltage mere aktivt i udenlandske aktiviteter end det hidtil har været muligt.

Vi håber at alle vores kunder vil få stor glæde af den nye medarbejder der har stor erfaring indenfor branchen.

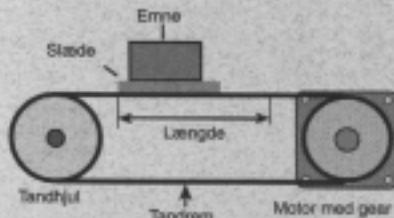
Sendes
ufranket

Mottageren
betaler portoen

JVL Industri Elektronik A/S
Blokken 42
+++5866+++
3460 Birkerød

DimWare, dimensioneringsprogram, sikrer hurtig og sikker bestemmelse af motorstørrelse

JVL kan nu tilbyde endnu hurtigere og sikker bestemmelse af den optimale motorstørrelse, med eller uden gearing, på de tre almindeligt forekommende typer drev



Med DimWare kan vi nu tilbyde at beregne motorstørrelse, med og uden gear, på tre forskellige typisk forekommende drev: Tandrem, Spindel og Skive. Beregningerne kan vi udføre næsten medens De venter, og De er sikker på at motor og gearing er valgt optimalt til opgaven.

I det her viste enkle eksempel overføres motorens drejningsmoment via et gear til en tandremtrukken slæde.

Værdierne kunne være:

Gearing: ca. 1:10

Masse af slæde + emne: 70 kg

Tid for bevægelse: 1,5 sek.

Accelerations- = Decelerationstiden sættes til 0,1 sek.

Længde: 300 mm

Disse værdier indtastes i DimWare sammen med data for tandhjulene m.m. Gearet kan direkte vælges fra Technoingranaggi's program. I dette tilfælde valgtes gearet BGT-0800-2

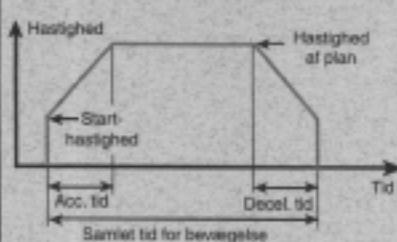
Mekanik	Moment		
Masse af plan	0.400 Nm		
Planets bøjeligning	0.011 Nm		
FRICTION	0.019 Nm		
Tandhjul-materiale	SGM	Sikkerhedsfaktor	2
Tandhjul-diameter	100 mm	Totalt nedvendigt moment	0.438 Nm
Tandhjul-optikræce	25 mm	Totalt moment	0.200 Nm
Aantal tandhjul	2	Bemærkelses feltet	
Masse af tandrem	0.5 kg	Frekvens	584.054 Hz
Tandrem's vikt. grad	100 %	Motor-acceleration	1613647.5 Hz
Andre roterende laster	0 kgm ²	Acceleration-pulser	55564 Pulser
Bemærkelses feltet			
Hastighed af plan	582.335 mm/s	Acceleration-tid	0.7513 mm
Gammel tid for bevarigelse	1.5 s	Totalt udvælgning	0.2151882 Pulser/mm
Længde	750 mm	Motor endts. hastighed	2228.8 rpm
Accelerations-tid	0.1 s	Effekt i uden sikkerhedsfaktor	
Start hastighed	100 Hz	Effekt ved konstant hastighed	0.481 W
Motor og Gear			
Pole pr. omidl.	8/16	Acceleration-effekt	114.315 W
Invert. af motor	SGM-04	Deceleration-effekt	167.634 W
Invert. af gear	BGT-0800-2	Samlet konstant til motorstørrelse	0.198 kgm ²
Gearing	2 trin (1 x 1 : 10)		
Skivevis virktidslængdegrad	98 %		

Efter at have tastet BEREGN vælges en motor, der kan yde det beregnede moment ved den givne kørefrekvens. Er kørefrekvensen udenfor det ønskede område, må en eller flere af de valgte tider, eller gearingen ændres. I programmet er indlagt inertimomentet for en lang række standardmotorer af forskellige fabrikater. I dette tilfælde valgtes en Yaskawa motor SGM-04.

Der udføres igen en beregning og det kontrolleres igen om de beregnede værdier er indenfor de ønskede områder.

Moment	Bemærkelses feltet		
Moment fra plan	0.400 Nm		
Planets bøjeligning	0.011 Nm		
FRICTION	0.019 Nm		
Tandhjul-materiale	SGM	Sikkerhedsfaktor	2
Tandhjul-diameter	100 mm	Totalt nedvendigt moment	0.438 Nm
Tandhjul-optikræce	25 mm	Totalt moment	0.200 Nm
Aantal tandhjul	2	Bemærkelses feltet	
Masse af tandrem	0.5 kg	Frekvens	584.054 Hz
Tandrem's vikt. grad	100 %	Motor-acceleration	1613647.5 Hz
Andre roterende laster	0 kgm ²	Acceleration-pulser	55564 Pulser
Bemærkelses feltet			
Hastighed af plan	582.335 mm/s	Acceleration-tid	0.7513 mm
Gammel tid for bevarigelse	1.5 s	Totalt udvælgning	0.2151882 Pulser/mm
Længde	750 mm	Motor endts. hastighed	2228.8 rpm
Accelerations-tid	0.1 s	Effekt i uden sikkerhedsfaktor	
Start hastighed	100 Hz	Effekt ved konstant hastighed	0.481 W
Motor og Gear			
Pole pr. omidl.	8/16	Acceleration-effekt	114.315 W
Invert. af motor	SGM-04	Deceleration-effekt	167.634 W
Invert. af gear	BGT-0800-2	Samlet konstant til motorstørrelse	0.198 kgm ²
Gearing	2 trin (1 x 1 : 10)		
Skivevis virktidslængdegrad	98 %		

Programmet DimWare er lynhurtigt at bruge og giver øjeblikkeligt svar på virkningen af en ændring. De af vore kunder der udfører mange beregninger vil med fordel selv kunne installere det.



Jeg vil gerne have yderligere oplysninger om: Sæt kryds.

Sendes ulfrakeret til JVL Industri Elektronik A/S. JVL betaler portoen.
Kan også sendes på Fax nr. 45 82 55 50. E-mail: jvl@jvl.dk kan også benyttes

- 1 JVL Ministepdrivere
- 2 Systec Stepmotorstyring MCM-Step 312
- 3 Motordimensioneringsprogrammet DimWare

Ring mig venligst op

Jeg ønsker ikke at modtage JVL Nyt mere

Jeg vil gerne have yderligere oplysninger om: _____

Navn: _____ Firma: _____

Adresse: _____

Post nr. - By: _____

Telefon: _____

For yderligere info. om DimWare -
kryds nr. 3 på svarkortet



Industri Elektronik

...when motors must be controlled

JVL Industri Elektronik A/S
Blokken 42 DK-3460 Birkerød
Tlf. 4582 4440 Fax. 4582 5550
e-mail: jvl@jvl.dk
Internet: <http://www.jvl.dk>

LJ 0014-01 DK